

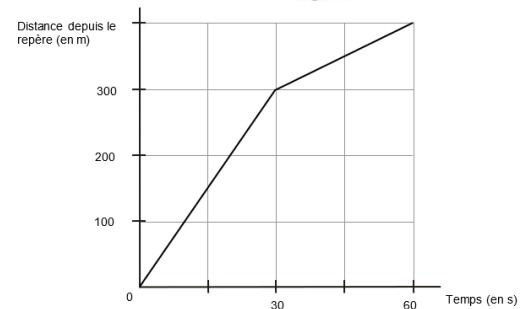
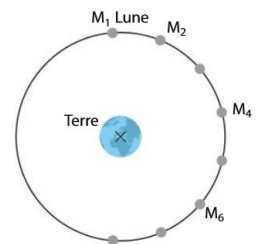


Chapitre D1. Décrire un mouvement : cinématique



Se positionner (une ou plusieurs bonnes réponses)

- Un point ayant une trajectoire rectiligne a un mouvement uniforme :
① VRAI ② FAUX
- Si un système a un mouvement rectiligne, alors
① la trajectoire est une droite ② la norme de la vitesse est constante
③ le sens du déplacement est toujours le même ④ la direction du mouvement peut varier
- Un mouvement uniforme est un mouvement
① constant ② gardant toujours la même vitesse ③ gardant toujours la même direction
- Pour un mouvement rectiligne uniforme :
① le vecteur vitesse est constant
② la norme du vecteur vitesse est constante mais sa direction peut varier
③ la direction du vecteur vitesse est constante mais sa norme peut varier
- Le schéma ci-contre indique quelques positions du centre de la Lune (tous les deux jours). Le mouvement est :
① Rectiligne uniforme ② Rectiligne non uniforme
③ Circulaire uniforme ④ Circulaire non uniforme
- Quelle(s) propriété(s) d'un mouvement dépend(ent) du référentiel d'étude ?
① la vitesse ② la trajectoire ③ la durée ④ le sens
- La représentation graphique ci-contre représente la distance parcourue par un train en mouvement sur une voie rectiligne au cours du temps. Le train avance :
① pendant 30 s sur une pente raide, puis sur une pente plus douce
② pendant 30 s à vitesse constante puis avec une vitesse plus petite
③ pendant 30 s à vitesse constante puis avec une vitesse plus grande
④ avec une accélération constante pendant 30 s puis accélère moins
- Le vecteur vitesse d'un point M à l'instant t est environ égal à :
① $\vec{v} \approx \frac{\overrightarrow{M(t-\Delta t)M(t+\Delta t)}}{2\Delta t}$ ② $\vec{v} \approx \frac{\overrightarrow{M(t)M(t+\Delta t)}}{\Delta t}$ ③ $\vec{v} \approx \frac{\overrightarrow{M(t+\Delta t)M(t-\Delta t)}}{2\Delta t}$ ④ $\vec{v} \approx \frac{\overrightarrow{M(t+\Delta t)M(t)}}{\Delta t}$
- La variation du vecteur vitesse $\overrightarrow{\Delta v}$ entre t et $t + \Delta t$ est :
① $\vec{v}(t) - \vec{v}(t + \Delta t)$ ② $\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t - \Delta t)$ ③ $\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)$
- Choisir le seul schéma correct :
- La variation du vecteur vitesse d'un point en mouvement rectiligne uniforme est
① nulle ② non-nulle ③ de même sens que le mouvement ④ de sens opposé au mouvement
- Sur le schéma de la question 5, le vecteur variation de vitesse entre 2 et 3 est :
① tangent à la trajectoire ② dirigé vers la Terre ③ dirigé vers l'extérieur ④ rien de tout cela
- La variation du vecteur vitesse d'un point d'un objet qui a mouvement rectiligne avec une vitesse dont la valeur diminue est
① nulle ② non-nulle ③ de même sens que le mouvement ④ de sens opposé au mouvement
Donner un exemple d'un tel mouvement.
- La variation du vecteur vitesse d'un point d'un objet qui a mouvement avec une vitesse constante en changeant de direction est
① nulle ② non-nulle ③ de même sens que le mouvement ④ de sens opposé au mouvement
Donner un exemple d'un tel mouvement.



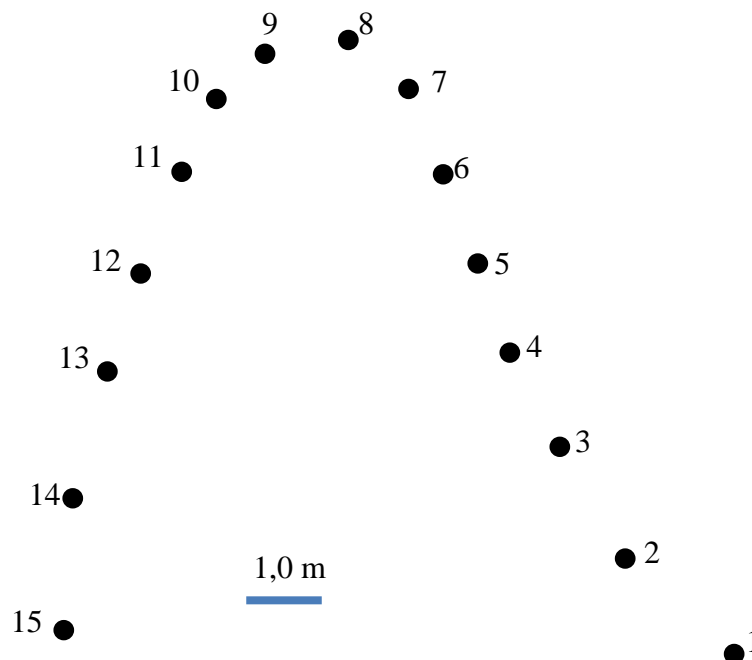


Activité 1- Faire le point en faisant du surf

Le document ci-contre représente les positions successives d'une surfeuse, repérées à intervalles de temps constants (tous les $\Delta t = 125$ ms). La figure ci-dessous représente les positions successives de son centre d'inertie à l'échelle 1/100. Entre la position 1 et la position 15, la distance parcourue vaut approximativement 18 m et dure 1,75 s.

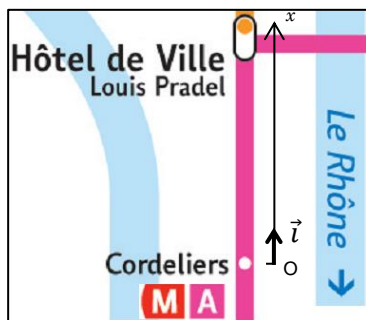


1. Indiquer la grandeur qui peut être calculée à partir des deux valeurs ci-dessus qui caractérisent le saut et faire le calcul.
2. En physique, la vitesse est un concept qui permet aussi de décrire la direction et le sens du mouvement. Quel concept mathématique est adapté pour représenter la vitesse ?
3. On représente dans cette question des vecteurs assimilés à la vitesse instantanée.
 - a. Représenter sur le document une approximation du vecteur vitesse au point M_3 en considérant que c'est le vecteur vitesse moyenne entre M_2 et M_4 (sans souci d'échelle pour la longueur du vecteur). Pourquoi cette approximation est-elle a priori meilleure que si on assimile la vitesse à la vitesse moyenne entre M_3 et M_4 ?
 - b. Refaire le même travail pour la position M_9 (sans souci d'échelle mais en veillant à comparer la longueur à la longueur du vecteur de la question a).
4. A l'aide de l'échelle figurant sur l'enregistrement, tracer le vecteur vitesse du centre d'inertie de la surfeuse dans les positions 7 et 13. On prendra comme échelle de représentation des vecteurs vitesse : $1 \text{ cm} \Leftrightarrow 5,0 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1}$.
5. Pourquoi est-il difficile de tracer une approximation du vecteur vitesse dans les positions 1 et 15 ?





Activité 2- Évolution des positions et de la vitesse d'une rame de métro



On modélise le trajet du métro allant de Cordeliers à Hôtel de ville par une portion de droite. Pour repérer la position du métro sur ce trajet, on munit la droite d'un repère (O, \vec{i}) représenté ci-contre. L'évolution de « l'abscisse x du métro » en fonction du temps est représentée ci-contre.

1. Que se passe-t-il, d'après ce graphique, entre les instants t_4 et t_5 ?

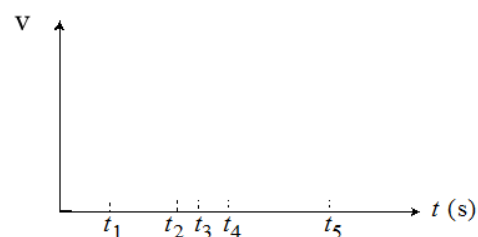
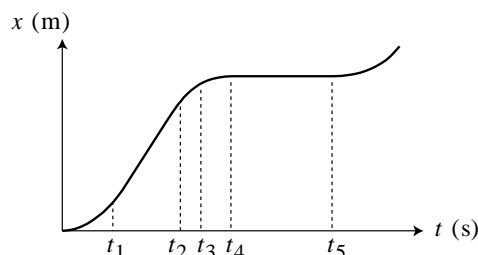
2. Sur quelle portion de son trajet le métro se déplace-t-il avec la vitesse la plus élevée ?

3. Graphiquement, comment faire pour calculer la norme de la vitesse du métro entre t_1 et t_2 ?

4. Graphiquement, comment faire pour calculer la norme de la vitesse du métro à l'instant t_3 ?

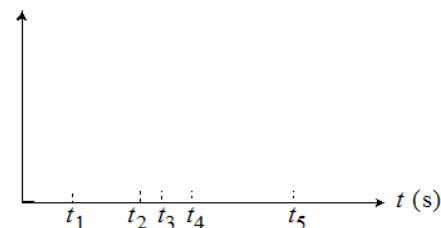
5. Proposer un lien mathématique entre la vitesse instantanée v du métro et son abscisse x .

6. Tracer ci-contre l'allure du graphique représentant l'évolution temporelle de la vitesse $v(t)$ du métro en faisant bien figurer les dates t_1, \dots, t_5 sur le graphique.



Graphes à compléter dans l'activité 4

Généralisation : lire et compléter le § C2 du modèle



Activité 3- Feu d'artifice...

Vous disposez d'une vidéo d'un projectile lancé verticalement.

L'objectif de cette activité est de calculer des valeurs approchées de la norme de la vitesse au cours du mouvement ascendant et de tracer l'évolution de cette norme de vitesse au cours du temps.

1. POINTAGE des positions



Avec le logiciel **AviMéca2**, ouvrir le fichier vidéo « lancer_vertical.avi ».

Vous pouvez agrandir la vidéo avec le bouton : cocher *Adapter* puis confirmer.

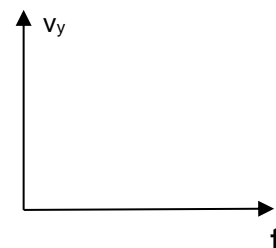
Étalonnage : Choisir un **repère adapté à l'étude proposée** (de préférence de façon à ce que la coordonnée verticale augmente au cours du mouvement), positionner l'axe vertical à côté de la trajectoire pour ne pas être gêné pour le pointage. Définir l'échelle. Repérer avec soin les positions successives de la bille. Si le pointage

vous convient, copier dans presse-papier grâce à .

Dans Regressi, choisir *Fichier* → *Nouveau* → *Presse-papier*.

2. Traitement des données issues du pointage

- Tracer puis modéliser la distance parcourue depuis l'instant où on a lancé la bille : $y(t)$
- À l'aide du modèle et du lien établi entre la vitesse instantanée et $y(t)$, prévoir ci-contre l'évolution de la coordonnée v_y du vecteur vitesse au cours du temps.
- Faire calculer à Regressi une nouvelle variable v_y (utiliser les fonctionnalités de Regressi).
- Faire afficher l'évolution de $v_y(t)$ et comparer à votre prévision.
- Modéliser numériquement la courbe représentant v_y et noter l'équation obtenue.



**Activité 4- On accélère...**

A- A votre avis, y a-t-il accélération dans les cas suivants ?

	1 _A	2 _B
	Oui	Non
a) Véhicule au « point mort », initialement à l'arrêt, dont on lâche le frein à main dans une descente	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
b) Véhicule roulant tout droit à vitesse constante sur le plat	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
c) Véhicule roulant tout droit à vitesse constante en montée	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
d) Véhicule roulant sur une route plate et commençant une montée, le tout à vitesse constante	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
e) Véhicule qui freine	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

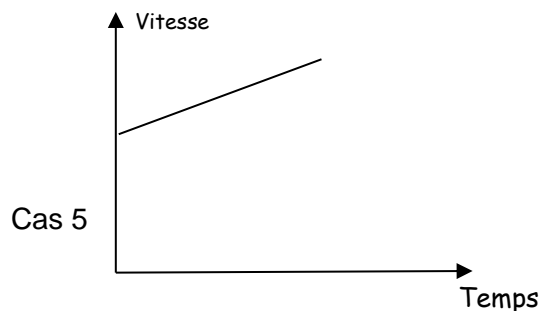
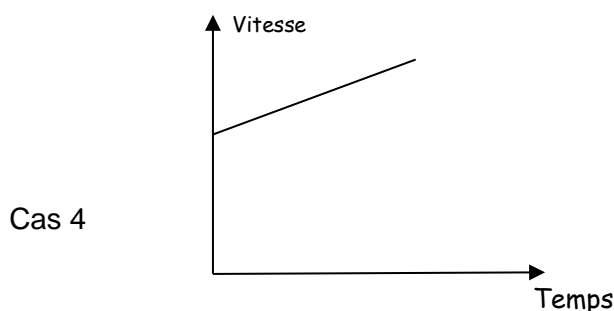
Activité 4B-

L'un des deux véhicules a-t-il une accélération plus grande que l'autre ?

Si vous cochez « oui », préciser celui qui a la plus grande accélération (1 ou 2).

	Véhicule 1	Véhicule 2	oui (le 1 ou le 2 ?)	non	On ne peut pas savoir
1	accélération de 80 à 120 km/h en 10 s en descente	accélération de 80 à 120 km/h en 10 s en montée			
2	accélération de 0 à 120 km/h	accélération de 0 à 180 km/h			
3	Vitesse de 90 km/h pendant 10 s	Vitesse de 110 km/h pendant 20 s			
4	accélération de 80 à 120 km/h en 10 s	accélération de 80 à 120 km/h en 12 s			
5	accélération de 80 à 120 km/h en 10 s	accélération de 80 à 110 km/h en 10 s			
6	accélération de 30 à 40 km/h en 2 s	accélération de 120 à 130 km/h en 3 s			

Pour les cas 4 et 5, on a représenté ci-dessous la courbe d'évolution de la vitesse du véhicule 1 en fonction du temps (on suppose que la valeur de la vitesse est une fonction affine du temps). Tracer d'une autre couleur, dans chaque cas, l'évolution de la vitesse pour le véhicule 2.

**Activité 4C- Accélération en physique dans le cas d'un mouvement rectiligne.**

- Proposer une relation pour définir l'accélération dans le cas d'un mouvement rectiligne dans le cas où le système passe de la vitesse v_1 à la vitesse v_2 en une durée Δt .
- Représenter alors sur le dernier graphe de l'activité 2 l'évolution de la valeur de l'accélération du métro.

Activité 4D- Retour sur l'activité 3...

En utilisant l'analyse faite à l'activité 3, proposer une valeur pour l'accélération de la balle qui monte.

**Activité 5- Le vecteur accélération du métro**

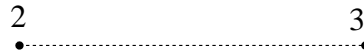
Vous disposez du § D du modèle.

On étudie à nouveau le mouvement du métro lyonnais sur une portion rectiligne de son trajet lors de la phase de freinage. On donne ci-contre quelques valeurs de sa vitesse à quelques dates particulières (il démarre à t_0 , il a un mouvement uniforme entre t_1 et t_2 , et il freine entre t_2 et t_3).

date (s)	$t_0 = 0$	$t_1 = 6\text{s}$	$t_2 = 30\text{s}$	$t_3 = 34\text{s}$
vitesse ($\text{km} \cdot \text{h}^{-1}$)	0	50	50	25
vitesse ($\text{m} \cdot \text{s}^{-1}$)	0	14	14	7

Sur le schéma ci-dessous, ajouter la position approximative du métro à la date 32 s.

1. Sur la figure réalisée, représenter le vecteur vitesse \vec{v}_2 puis le vecteur vitesse \vec{v}_3 en respectant l'échelle : $1\text{cm} \leftrightarrow 5\text{m} \cdot \text{s}^{-1}$.
2. Donner l'expression du vecteur accélération moyenne entre t_2 et t_3 puis déterminer sa direction et son sens.
3. Calculer la valeur de l'accélération moyenne entre les dates t_2 et t_3 .
4. Représenter (à la position intermédiaire) le vecteur accélération moyenne en respectant l'échelle : $1\text{cm} \leftrightarrow 1\text{m} \cdot \text{s}^{-2}$.

**Pour aller plus loin...**

Sur votre feuille, faire la même chose pour tracer le vecteur accélération moyenne entre les dates t_0 et t_1 .

Compléter les trois premiers cas du paragraphe D3 du modèle.



Activité 6- Étude d'un objet attaché à un point fixe par un fil

.....

Le document ci-dessous représente les positions successives (vues de dessus) d'un objet accroché à un fil à intervalle de temps régulier (intervalle entre deux positions : 60 ms). Ces positions ont été obtenues grâce à un logiciel de simulation qui permet de simuler un mouvement sans frottement. On considère que le schéma est fait à l'échelle réelle.

1. Expliquer à l'aide du modèle pourquoi le vecteur accélération du système n'est pas nul dans ce cas.
2. Tracé du vecteur accélération au point 5, qu'on assimile au vecteur accélération moyenne entre les positions 4 et 6 :
 - a) Écrire l'expression du vecteur accélération au point 5, noté \vec{a}_5 .
 - b) Avec l'échelle 1,0 cm pour 0,10 m·s⁻¹, tracer le vecteur vitesse au point 6 puis le vecteur vitesse au point 4.
 - c) Tracer le vecteur "variation de vitesse" $\Delta\vec{v} = \vec{v}_6 - \vec{v}_4$.
 - d) Mesurer la valeur de $\|\vec{v}_6 - \vec{v}_4\|$. En déduire la valeur de l'accélération $\|\vec{a}_5\|$.
 - e) Tracer le vecteur \vec{a}_5 en utilisant une nouvelle échelle à préciser.
3. Sans refaire de tracé mais en raisonnant qualitativement, tracer le vecteur accélération à l'instant où l'objet occupe la position 7 (noté \vec{a}_7).
4. **Vérification d'un élément de modèle** : vérifier que la valeur de l'accélération est conforme à la valeur théorique indiquée à la fin du modèle.

